

L'operatore

$$(1) \quad L = \sum_{i,j=1}^N a_{ij}(x,t) \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{i=1}^N b_i(x,t) \frac{\partial}{\partial x_i} - \frac{\partial}{\partial t}$$

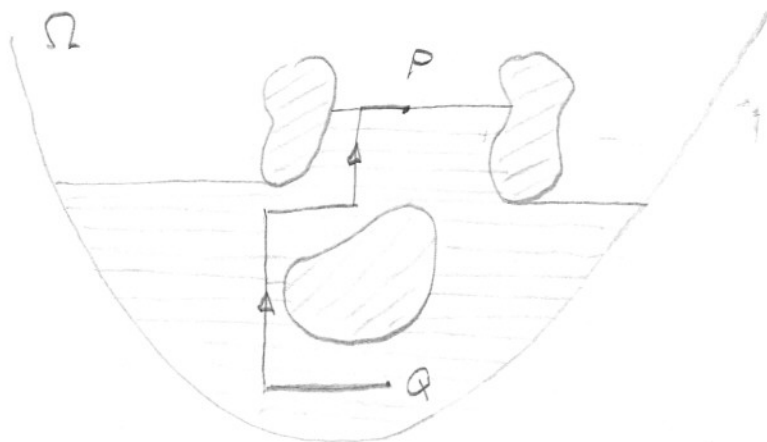
si dice parabolico in (x,t) se il primo addendo è un operatore ellittico in (x,t) . L'operatore L è uniformemente parabolico in un dominio Ω dello spazio-tempo $\mathbb{R}^N \times (0, \infty)$ se il primo addendo è uniformemente ellittico in Ω .

TEOREMA. Supponiamo che L sia uniformemente ellittico in $\Omega \subseteq \mathbb{R}^N \times (0, \infty)$ e che i suoi coefficienti siano limitati in Ω .

Sia $P \in \Omega$ un punto nel quale u assume il suo massimo M in Ω . Indichiamo con $\Omega(\bar{t})$ la componente connessa dell'insieme $\{(x,t) \in \Omega : t = \bar{t}\}$ che contiene P .

Allora, se $L[u] \geq 0$ in Ω , risulta che $u \equiv M$ su $\Omega(\bar{t})$.

Inoltre, se Q è un punto di Ω che si può connettere a P con un cammino in Ω fatto solamente di segmenti orizzontali o verticali orientati positivamente, allora $u(Q) = M$.



LEMMA 1. Sia L soddisfacente alle ipotesi del teorema. Sia B una palla tale che $\bar{B} \subset \Omega$. Supponiamo che $L[u] \geq 0$ in Ω .

Sia M il massimo di u in Ω e supponiamo che $u < M$ in B e $u(P) = M$ per qualche $P \in \partial B$.

Allora il piano tangente di B in P è parallelo al piano x , cioè P o è il polo nord o il polo sud di B .

Dim. Siano $(\bar{x}_0, t_0)$ ed R rispettivamente il centro ed il raggio di B e supponiamo che $P = (x_1, t_1)$ non sia ne' il polo nord ne' il polo sud, cioè che $x_1 \neq x_0$.

Possiamo supporre che P sia il solo punto di ∂B in cui $u = M$, altrimenti possiamo rimpicciolire B mantenendola passante per P e tangente alla B originaria.

Perché $x_1 \neq x_0$, possiamo costruire una palla B_1 con centro in P , raggio $R_1 < |x_1 - x_0|$ e tale che $\bar{B}_1 \subset \Omega$.

Siano $C' = \partial B_1 \cap \bar{B}$ e $C'' = \partial B_1 \setminus C'$. Dato che $u < M$ sul compatto C' , esisterà $\varepsilon > 0$ tale che $u \leq M - \varepsilon$ su C' . Inoltre $u \leq M$ su C'' , poiché $u \leq M$ in Ω .

Definiamo ora la funzione

$$v(x, t) = e^{-\alpha[|x-x_0|^2 + (t-t_0)^2]} - e^{-\alpha R^2}, \quad \alpha > 0,$$

che è positiva in B , nulla su ∂B e negativa fuori di $\bar{B}$.

Calcoliamo:

$$v_t(x, t) = -2\alpha(t-t_0)e^{-\alpha[|x-x_0|^2 + (t-t_0)^2]},$$

$$Dv(x, t) = -2\alpha e^{-\alpha[|x-x_0|^2 + (t-t_0)^2]}(x-x_0),$$

$$D^2v(x, t) = 2\alpha e^{-\alpha[|x-x_0|^2 + (t-t_0)^2]} \{ 2\alpha(x-x_0) \otimes (x-x_0) - I \},$$

e quindi

$$\begin{aligned} L[v] &= \text{tr}[A(x) D^2v] + b(x) \cdot Dv - v_t = \\ &= 2\alpha e^{-\alpha[|x-x_0|^2 + (t-t_0)^2]} \{ 2\alpha \langle A(x)(x-x_0), x-x_0 \rangle - \text{tr} A(x) - b(x)(x-x_0) + (t-t_0) \} \\ &\geq 2\alpha e^{-\alpha[|x-x_0|^2 + (t-t_0)^2]} \{ 2\alpha \mu_0 |x-x_0|^2 - K|x-x_0| - K + t-t_0 \} \end{aligned}$$

dove K è una costante tale che $|\text{tr} A(x)|, |b(x)| \leq K$ in Ω .

Dato che $|x-x_0| \geq |x_1-x_0| - R_1 > 0$ per ogni $x \in \bar{B}_1$, possiamo allora scegliere α così grande che $L[v] > 0$ in $\bar{B}_1$.

Costruiamo ora la funzione $w = u + \varepsilon v$; è chiaro (3)
 che $L[w] = L[u] + \varepsilon L[v] > 0$ in B_1 . Inoltre, poiché
 $u \leq M - \varepsilon$ su C' , possiamo scegliere $\varepsilon > 0$ così piccolo che
 $w < M$ su C' ; poiché $v < 0$ su C'' , abbiamo $w < M$ su C'' .

Perciò $w < M$ su ∂B_1 e $w(x_1, t_1) = u(x_1, t_1) = M$; quindi
 il massimo di w in $\overline{B_1}$ deve essere assunto in un punto interno
 di B_1 : questo è assurdo perché $L[w] > 0$ in B_1 .

OSSERVAZIONE. Si noti che la dimostrazione non funziona se
 P è uno dei due poli di B , perché se $x_1 = x_0$ non possiamo
 scegliere $R_1 < |x_1 - x_0|$.

LEMMA 2. Siano L ed Ω come nel teorema e supponiamo
 che $L[u] \geq 0$ in Ω .

Sia $u < M$ in qualche punto (x_0, t_0) interno ad Ω e sia
 $u \leq M$ in Ω .

Se l è un segmento orizzontale contenuto in Ω e contenente
 (x_0, t_0) , allora $u < M$ su l .

Possiamo sempre supporre che $N=1$.

DIM. Supponiamo che $u(x_1, t_0) = M$ con $(x_1, t_0) \in l$. Per conve-
 nienza possiamo supporre che (x_1, t_0) sia il primo punto alla sini-
 stra di (x_0, t_0) in cui $u = M$, cosicché $u(x, t_0) < M$ se $x_1 < x \leq x_0$.

Sia

$$d_0 = \min [x_0 - x_1, \min_{x_1 \leq x \leq x_0} \text{dist}((x, t_0), \partial\Omega)]$$

e, per $x_1 < x < x_1 + d_0$, sia

$$d(x) = \text{dist}((x, t_0), \{(x, t) \in \Omega : u(x, t) = M\}).$$

Poiché $u(x_1, t_0) = M$, si ha $d(x) \leq x - x_1$.

Per il lemma precedente, il punto più vicino di $\{(x, t) \in \Omega : u(x, t) = M\}$
 a (x, t_0) è uno dei due poli della sfera centrata in (x, t_0) e con
 raggio $d(x)$, cioè risulta o $u(x, t_0 + d(x)) = M$ o $u(x, t_0 - d(x)) = M$.

Poiché la distanza di un punto $(x + \delta, t_0)$ da $(x, t_0 \pm d(x))$ è
 $\sqrt{d(x)^2 + \delta^2}$, si ha che $d(x + \delta) \leq \sqrt{d(x)^2 + \delta^2} \leq d(x) + \frac{\delta^2}{2d(x)}$.

Ripetendo questo ragionamento, dato che $u(x+\delta, t_0 \pm d(x+\delta)) = M$ e che la distanza di $(x+\delta-\delta, t_0)$ da $(x+\delta, t_0 \pm d(x+\delta))$ è $\sqrt{d(x+\delta)^2 + \delta^2}$, otteniamo che $d(x+\delta) \geq \sqrt{d(x)^2 - \delta^2}$.

Supponiamo ora che $d(x) > 0$ e scegliamo $0 < \delta < d(x)$. Applicando le ultime due disuguaglianze per i punti $x + \frac{j+1}{n}\delta$ e $x + \frac{j}{n}\delta$, rispettivamente, otteniamo:

$$\begin{aligned} d(x + \frac{j+1}{n}\delta) - d(x + \frac{j}{n}\delta) &= d(x + \frac{j}{n}\delta + \frac{\delta}{n}) - d(x + \frac{j}{n}\delta) \leq \\ &\leq \frac{\delta^2}{2n^2 d(x + \frac{j}{n}\delta)} \leq \frac{\delta^2}{2n^2 \sqrt{d(x)^2 - (\frac{j}{n})^2 \delta^2}} \leq \frac{\delta^2}{2n^2 \sqrt{d(x)^2 - \delta^2}} \end{aligned}$$

e quindi:

$$d(x+\delta) - d(x) = \sum_{j=0}^{n-1} [d(x + \frac{j+1}{n}\delta) - d(x + \frac{j}{n}\delta)] \leq \frac{\delta^2}{2n \sqrt{d(x)^2 - \delta^2}},$$

per ogni $n \in \mathbb{N}$ e, prendendo il limite per $n \rightarrow \infty$, abbiamo:

$$d(x+\delta) \leq d(x) \quad \text{per } \delta \geq 0.$$

In altre parole, $d(x)$ è funzione crescente di x e, poiché $d(x) \leq x - x_1$ e $x - x_1 \rightarrow 0^+$ per $x \rightarrow x_1^+$, otteniamo che

$$d(x+\delta) = 0 \quad \text{per ogni } 0 < \delta < d(x)$$

e quindi $d(x) = 0$ per ogni $x_1 < x < x_1 + d_0$.

Però $u(x, t_0) = M$ per ogni $x \in (x_1, x_1 + d_0)$, mentre avevamo supposto che $u(x, t_0) < M$ se $x \in (x_1, x_0)$: questo è assurdo. $\square$

OSSERVAZIONE. Il LEMMA 2 assicura che se $u = M$ in un punto interno ad Ω , allora $u \equiv M$ su ogni segmento orizzontale contenente tale punto ed il cui interno è contenuto in Ω .

LEMMA 3. Siano Ω ed L come nel teorema e sia $L[u] \geq 0$.

Supponiamo che $u < M$ nell'insieme $S = \{(x, t) \in \Omega : t_0 < t < t_1\}$.

Allora $u < M$ nella piano $\Pi = \{(x, t) \in \Omega : t = t_1\}$.

DIM. Sia $P = (x_1, t_1)$ un punto di Π in cui $u = M$. Sia B una palla centrata in P e così piccola che $B \cap \{(x, t) \in \Omega : t = t_0\} = \emptyset$.

Definiamo la funzione

$$v(x, t) = e^{-[(x-x_1)^2 + \alpha(t-t_1)]} - 1$$

e calcoliamo:

$$\begin{aligned} L[v] &= e^{-[(x-x_1)^2 + \alpha(t-t_1)]} \left\{ k < A(x)(x-x_1), x-x_1 > - 2 \operatorname{tr} A(x) - 2k(x \cdot (x-x_1) + t) \right\} \\ &\geq e^{-[(x-x_1)^2 + \alpha(t-t_1)]} \left\{ 4\mu |x-x_1|^2 - 2K - 2K|x-x_1| + \alpha \right\}, \end{aligned}$$

Possiamo certamente scegliere α così grande da rendere $L[v]$ positivo in $(S \cup \pi) \cap B$.

Il paraboloide $|x-x_1|^2 + \alpha(t-t_1) = 0$ è tangente al piano $t=t_1$ nel punto P . Siano

$$C' = \partial B \cap \{(x, t) : |x-x_1|^2 + \alpha(t-t_1) \leq 0\},$$

$$C'' = B \cap \{(x, t) : |x-x_1|^2 + \alpha(t-t_1) = 0\},$$

e sia D la regione racchiusa da C' e C'' .

Dato che $u < M$ su C' , si ha che $u \leq M - \varepsilon$ su C' per qualche $\varepsilon > 0$. Come di solito, possiamo scegliere $\varepsilon > 0$ in modo che la funzione $w = u + \varepsilon v$ abbia le tre proprietà:

(i) $L[w] > 0$ in D ; (ii) $w < M$ su C' ; (iii) $w < M$ su C'' tranne che in P dove $w = M$.

La (i) ci dice che il massimo di w non è assunto in D ; (ii) e (iii) ci dicono che il massimo di w è assunto proprio in P e quindi

$$\frac{\partial w}{\partial t}(x_1, t_1) \geq 0.$$

Dato che $\frac{\partial v}{\partial t}(x_1, t_1) = -\alpha < 0$, otteniamo che

$$\frac{\partial u}{\partial t}(x_1, t_1) \geq -\varepsilon \frac{\partial v}{\partial t}(x_1, t_1) > 0.$$

D'altra parte, poiché il massimo di u su π è assunto in P , abbiamo che $Du(x_1, t_1) = 0$ e $D^2u(x_1, t_1)$ è semi-definita negativa.

(6)

Per ciò $L[u] \leq -\frac{2u}{\delta t} < 0$ in P , in contraddizione con l'ipotesi $L[u] \geq 0$ in Ω .

DIM. DEL TEOREMA. Sia $Q = (x, \bar{t})$ un punto di $\Omega(\bar{t})$ in cui $u < M$. Allora l'insieme $\{(x, \bar{t}) \in \Omega(\bar{t}) : u(x, \bar{t}) < M\}$ è non vuoto. Spostando se necessario i punti $(x, \bar{t})$ e P possiamo supporre che P e Q siano collegati da un segmento ℓ tutto contenuto in $\Omega(\bar{t})$ e tale che $u < M$ su $\ell \setminus \{P\}$ e $u(P) = M$. Per il LEMMA 2 otteniamo una contraddizione, dato che se $u(Q) < M$, allora $u < M$ su ogni segmento orizzontale nell'interno di Ω e contenente Q .

Una volta dimostrato che $u = M$ su $\Omega(\bar{t})$, applicando il LEMMA 3 possiamo dimostrare che $u = M$ su ogni segmento verticale che sta sotto $\Omega(\bar{t})$ e con un'estremità in $\Omega(\bar{t})$. Possiamo ancora iterare questo ragionamento e dimostrare che $u = M$ in ogni punto al di sotto di $\Omega(\bar{t})$ che può essere collegato a P con un cammino fatto di segmenti orizzontali o verticali orientati dal basso in alto. $\square$

OSSERVAZIONI. (i) È possibile che una funzione soddisfacente $L[u] \geq 0$ assuma il suo massimo in un dominio Ω senza per questo essere identicamente costante.

Se, per esempio, un conduttore è inizialmente a temperatura uniforme M e questa stessa temperatura è mantenuta sul suo contorno fino ad un istante t_1 e dopo questo istante essa viene abbassata, allora da quell'istante in poi la soluzione non è più costante.

Questa è una differenza importante fra il principio di massimo per operatori parabolici e quello per operatori ellittici.

(ii) Siccome i lemmi 1, 2 e 3 concernano solo intorni di punti interni, è sufficiente supporre che i coefficienti a_{ij} e b_i siano limitati e l'operatore sia uniformemente parabolico in ogni sottoinsieme chiuso di Ω .

(7)

TEOREMA. Sia L uniformemente parabolico e con coefficienti limitati in un dominio Ω di $\mathbb{R}^N \times (0, \infty)$. Supponiamo che $L[u] \geq 0$ in Ω e che il massimo M di u sia assunto in un punto $P \in \partial\Omega$.

Supponiamo che si possa costruire una palla B tale che $B \subset \Omega$, $P \in \partial B$ e $u < M$ su B ; supponiamo inoltre che il raggio congiungente il centro di B a P non sia parallelo all'asse t .

Allora se v è una direzione esterna a Ω si ha che

$$\frac{\partial u}{\partial v}(P) > 0.$$

Dim. Sia $P = (x_0, t_0)$ e siano (x_1, t_1) ed R il centro ed il raggio della palla B tangente a $\partial\Omega$ in P . Sia B_1 una palla centrata in P e raggio minore di R ; poniamo $C' = \partial B_1 \cap \bar{B}$, $C'' = \partial B \cap B_1$ e $D = B_1 \cap B$.

Scegliendo B un po' più piccola se necessario, possiamo fare in modo che $u < M$ su ∂B eccetto che in P . Allora, come di solito avremo: (i) $u < M$ su C'' eccetto che in P , (ii) $u(P) = M$, (iii) $u \leq M - \varepsilon_0$ su C' per qualche $\varepsilon_0 > 0$.

La funzione $v(x, t) = e^{-\alpha[|x-x_1|^2 + (t-t_1)^2]} - e^{-\alpha R^2}$ è tale che

$$\begin{aligned} L[v] &= 2\alpha e^{-\alpha[|x-x_1|^2 + (t-t_1)^2]} \{ 2\alpha \langle A(x)/(x-x_1), x-x_1 \rangle - \text{tr } A(x) - \\ &\quad - b(x) \cdot (x-x_1) + t-t_1 \} \geq \\ &\geq 2\alpha e^{-\alpha[|x-x_1|^2 + (t-t_1)^2]} \{ 2\alpha \lambda_0 |x-x_1|^2 - K - K|x-x_1| + (t-t_1) \} \end{aligned}$$

e quindi possiamo scegliere α in modo che $L[v] > 0$ su $\bar{D}$.

La funzione $w = u + \varepsilon v$ può allora essere costruita in modo che $L[w] > 0$ in D , $w < M$ in ∂D eccetto che in P dove $u = M$.

Perciò

$$\frac{\partial u}{\partial \nu}(P) + \varepsilon \frac{\partial v}{\partial \nu}(P) = \frac{\partial w}{\partial \nu}(P) \geq 0,$$

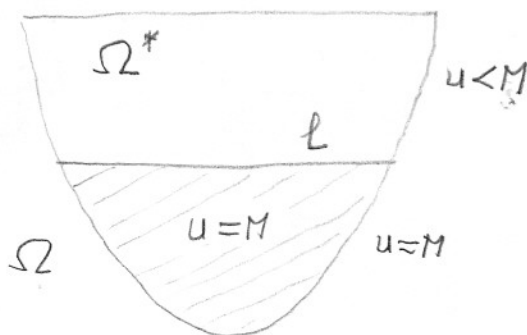
D'altra parte

$$\frac{\partial v}{\partial \nu}(P) = -2\alpha v \cdot n R e^{-\alpha R^2} < 0$$

e questo basta per concludere. $\square$

OSSERVAZIONE. Se la normale a $\partial\Omega$ in un punto di massimo è parallela all'asse t , il teorema potrebbe non valere. Infatti abbiamo già osservato che le soluzioni di disuguaglianze paraboliche possono essere costanti in delle regioni;

Si veda la situazione in figura;



La soluzione u ristretta a Ω^* avrà il suo massimo in l e quindi $\frac{\partial u}{\partial t} = 0$ su l e quindi $\frac{\partial u}{\partial \nu} = 0$ su l nella direzione ν parallela all'asse t .

TEOREMA. Le conclusioni dei due teoremi precedenti rimangono valide se $(L+h)[u] \geq 0$, a patto che $h \leq 0$ ed $M \geq 0$.

OSSERVAZIONE. Se $(L+h)[u] \geq 0$ e $v = u e^{-\lambda t}$ allora $(L+h-\lambda)[v] \geq 0$.

Se h è limitata superiormente, possiamo scegliere $\lambda = \sup_{\Omega} h$ e ottenere $h-\lambda \leq 0$, così che possiamo applicare il principio di massimo a v .

In particolare, il teorema precedente vale con $M=0$ e senza la restrizione $h \leq 0$.