

**Corsi di Geometria, Geometria e Algebra Lineare  
per i corsi di laurea in Ing. Civ., Edile, Ambientale  
compito di esame 20130625  
per studenti immatricolati prima dell'a.a. 2012/2013**

1. Sia  $\mathcal{V}$  lo spazio dei vettori liberi e sia  $\mathfrak{B} = \{i, j, k\}$  una base di  $\mathcal{V}$  ortonormale e positivamente orientata, sia  $f \in \text{End}(\mathcal{V})$  definito da:  $f(v) = \langle v, i + 2j - 3k \rangle ((j - k) \wedge (i + j))$ ; scrivere la matrice di  $f$  rispetto alla base  $\mathfrak{B}$  in partenza e in arrivo; descrivere  $\ker f$  e  $\text{Im } f$  calcolandone la dimensione e una base; calcolare infine autovalori e autovettori di  $f$  e discuterne la diagonalizzabilità.

(punti 10)

2. Sia  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}(2)$  e sia  $f_A \in \text{End}(\mathbb{R}(2))$  definito da:  $f_A(X) = (\text{tr}(XA))A^{-1}$ ;

a) calcolare traccia e rango di  $f_A$ ;

b) determinare autovalori e autovettori di  $f_A$  e discuterne la diagonalizzabilità.

(punti 10)

3. Siano  $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \\ 1 & 5 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$ ,  $B(\lambda) = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & \lambda \\ 0 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ ; discutere la risolubilità dell'equazione  $X({}^t A) = B(\lambda)$

nell'incognita  $X \in M_{4,2}(\mathbb{R})$  al variare di  $\lambda \in \mathbb{R}$  e determinarne le eventuali soluzioni.

(punti 10)

**Corso di Geometria  
per il corso di laurea in Ing. Civ., Edile, Ambientale  
compito di esame 20130625  
per studenti immatricolati nell'a.a. 2012/2013**

1. Sia  $f \in \text{End}(\mathbb{R}(2))$  definito da  $f(X) = 2({}^t X) + 2X$ ;

a) calcolare  $\text{tr}(f)$  e  $\text{rank } f$ ;

b) determinare autovalori e autovettori di  $f^2$  e discuterne la diagonalizzabilità.

(punti 10)

2. Discutere la risolubilità del seguente sistema lineare nelle incognite  $x, y, z \in \mathbb{R}$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$  e determinarne le eventuali soluzioni:

$$\begin{cases} x - 2y = 2k \\ x + y + z = -k \\ 3y - kz = 0 \\ 2x - y + z = k \end{cases} .$$

(punti 10)

3. Sia  $f \in \text{End}(\mathbb{R}(2))$  definito da:  $f(X) = (\text{tr}(X))A - 2(\text{tr}A)X$  essendo  $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$ ;

a) calcolare l'operatore trasposto di  $f$  rispetto al prodotto scalare standard su  $\mathbb{R}(2)$ ;

b) determinare autovalori e autovettori di  $f$  e discuterne la diagonalizzabilità.

(punti 10)

Corso di Geometria  
per il corso di laurea in Ing. Civ., Edile, Ambientale  
15012013

1. Sia  $A(k) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & k^3 \\ 0 & 27i & -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}(3)$ ; determinare i valori di  $k \in \mathbb{C}$  tali che  $A(k)$  è hermitiana; per tali valori determinare gli autovalori e gli autovettori di  $A(k)$ .

2. Sia  $v_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \\ -2 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^6$  e sia  $f \in \text{End}(\mathbb{R}^6)$  definito da

$$f(v) := \langle v_0, v \rangle v - \langle v, v_0 \rangle v_0;$$

descrivere  $\ker f$  e  $\text{Im} f$  determinandone la dimensione e una base. Determinare inoltre  $\text{tr} f$  e l'operatore trasposto di  $f$  rispetto al prodotto scalare standard su  $\mathbb{R}^6$ .

3. Sono date le rette  $r : \begin{cases} x = z \\ 2x - 3y = 1 \end{cases}$  e  $s : \begin{cases} y = z \\ x + y = 1 \end{cases}$ . Determinare il luogo geometrico dei punti dello spazio equidistanti da  $r$  e  $s$ .

4. Sia  $H = \{f \in \text{End}(\mathbb{R}(3)) \mid f(A) = f(B)\}$  essendo  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$  e  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ ; dimostrare che  $H$  è un sottospazio vettoriale di  $\text{End}(\mathbb{R}(3))$  e calcolarne la dimensione.

1.

**compito di esame 20130610**

1. Discutere la risolubilità del seguente sistema lineare nelle incognite  $x, y, z \in \mathbb{R}$  al variare di  $k, h \in \mathbb{R}$  e determinarne le eventuali soluzioni:

$$\begin{cases} x + 2z = 2h \\ x + y - z = -h \\ ky + 3z = k \\ 2x + y + z = h \end{cases}.$$

(punti 10)

2. Sia  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}(2)$  e sia  $f_A \in \text{End}(\mathbb{R}(2))$  definito da:  $f(X) = AXA^{-1}$ ;
- calcolare determinante, traccia e rango di  $f_A$ ;
  - determinare autovalori e autovettori di  $f_A$  e discuterne la diagonalizzabilità.

(punti 10)

3. Sia  $f \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$  definito da:  $f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \left[ \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & y \\ 0 & 1 & z \\ 1 & 2 & x \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ ;

- a) calcolare l'operatore trasposto di  $f$  rispetto al prodotto scalare standard su  $\mathbb{R}^3$ ;  
 b) determinare autovalori e autovettori di  $f$  e discuterne la diagonalizzabilità.

(punti 10)

**Corso di geometria per i corsi di laurea in Ing. Civile e Edile**  
**a.a. 1999/2000 - Prof.ssa A. Nannicini**  
**compito di esame 05072000**

1. Sia  $f \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$  definito da:  $f \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $f \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix}$ ;

scrivere la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$  in partenza e in arrivo; descrivere  $\ker f$  e  $\text{Im } f$  calcolandone la dimensione e una base; calcolare infine autovalori e autovettori di  $f$  e discuterne la diagonalizzabilità. (punti 12)

2. Sia  $A(\lambda) = \begin{pmatrix} 3 & \lambda \\ \lambda & 2 \end{pmatrix} \in \text{Mat}(2)$ ; descrivere  $\mathcal{K} = \{\lambda \in \mathbb{R} \mid A(\lambda) \text{ è definita positiva}\}$ ; dopo aver verificato che  $-1 \in \mathcal{K}$  si consideri il prodotto scalare euclideo  $g_{A(-1)}$  su  $\mathbb{R}^2$  definito da:  $g_{A(-1)}(X, Y) = {}^t X A(-1) Y$ ; determinare una base di  $\mathbb{R}^2$ ,  $g_{A(-1)}$  - ortonormale. (punti 10)

3. Riferito lo spazio ad un sistema di assi cartesiani ortogonali  $\{O; x, y, z\}$  di origine  $O$  sono date le rette  $r_k : \begin{cases} x + z = y \\ 2x - ky + k = 0 \end{cases}$ ,  $s_k : \begin{cases} 2y = z \\ kx + 3y + z = 0 \end{cases}$ ; determinare la mutua posizione di  $r_k$  e  $s_k$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$ ; determinare le eventuali intersezioni di  $r_k$  e  $s_k$ . (punti 10)

**Corso di geometria per i corsi di laurea in Ing. Civile e Edile**  
**a.a. 1999/2000 - Prof.ssa A. Nannicini**  
**compito di esame 02102000**

1. Sia  $f_a \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$  definito da:  $f_a \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y - z \\ ay - z \\ 8z \end{pmatrix}$  con  $a \in \mathbb{R}$ ; scrivere la matrice di  $f_a$  rispetto

alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$  in partenza e in arrivo; descrivere  $\ker f_a$  e  $\text{Im } f_a$  calcolandone la dimensione e una base al variare di  $a$ ; calcolare infine gli autovalori di  $f_a$  e discuterne la diagonalizzabilità al variare di  $a$ . (punti 12)

2. Sia  $H = \{f \in \text{End}(\mathbb{R}^3) \mid f(A) \subseteq B\}$  essendo:

$$\mathcal{A} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x - y = 0 \right\} \quad e \quad \mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} \alpha = \beta \\ \beta = \gamma \end{cases} \right\};$$

calcolare la dimensione e una base di  $\mathcal{A}$  e di  $\mathcal{B}$ ; calcolare inoltre la dimensione di  $H$ .

- Sia  $K = \left\{ f \in H \mid f \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ ,  $K$  è un sottospazio vettoriale di  $H$ ? In caso affermativo determinare la dimensione. (punti 12)

3. Riferito il piano ad un sistema di assi cartesiani ortogonali  $\{O; x, y\}$  è data la conica:  $\mathcal{C} = \{2xy + 8x - 2y = 1\}$ ; classificarla e ridurla in forma canonica. (punti 10)