

**Geometria I, 20 gennaio 2003**  
**C.d.L. in Matematica, Università di Firenze**

**Esercizio 1.** Dire se i seguenti sottoinsiemi sono dei sottospazi vettoriali ed eventualmente calcolarne la dimensione:

- a)  $\{(x, y, z, w) \in \mathbf{R}^4 \mid (x, y) = (z, w) \quad x^2 = y^2 \quad z = w\}$
- b)  $\{(x, y) \in \mathbf{R}^2 \mid x^2 = y^2\}$
- c)  $\{f \in \text{Hom}(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^3) \mid f(e_1) = 2e_1 + e_2 + e_3\}$
- d)  $\{f \in \text{Hom}(\mathbf{R}^3, \mathbf{R}^3) \mid f(e_1) \in \langle 2e_1 + e_2 + e_3 \rangle\}$

**Esercizio 2.** Sia

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Sia  $h : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  così definita:

$$h\left(\begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} v - w \\ u - v \\ w - u \end{pmatrix}$$

- a) Scrivere la matrice associata a  $g = f_A \circ h$  nella base canonica.
- b) Trovare una base di  $\text{Ker}(g)$  e  $\text{Im}(g)$ .
- c) Dire se  $g$  è diagonalizzabile ed eventualmente trovare una base di  $\mathbf{R}^3$  di autovettori per  $g$ .
- d) Trovare se possibile una matrice  $B$   $3 \times 3$  tale che  $f_B \circ h$  abbia nucleo di dimensione 2 e una matrice  $C$   $3 \times 3$  tale che  $h \circ f_C$  abbia immagine di dimensione 1.

**Esercizio 3.** a) Calcolare il determinante di

$$\begin{pmatrix} 10 & 10 & 10 & 10 \\ 9 & 11 & 11 & 11 \\ 8 & 8 & 12 & 12 \\ 7 & 7 & 7 & 13 \end{pmatrix}$$

b) Siano  $x_1, \dots, x_n$  e  $y_2, \dots, y_n$  numeri reali. Sia  $A$  la matrice  $n \times n$  la cui prima riga è  $(x_1, \dots, x_1)$  la seconda riga è  $(y_2, x_2, \dots, x_2)$ , la terza riga è  $y_3, y_3, x_3, \dots, x_3$  e così via fino all'ultima riga  $(y_n, \dots, y_n, x_n)$ . Calcolare il determinante di  $A$ .

**Esercizio 4.** Siano  $A$  e  $B$  due matrici  $n \times n$ . Dimostrare che  $\begin{pmatrix} I & B \\ A & I \end{pmatrix}$  è invertibile se e solo se  $\det(I - AB) \neq 0$  e  $\det(I - BA) \neq 0$ .

*Suggerimento: provare a costruire l'inversa a blocchi.*

**Geometria II, 20 gennaio 2003**  
**C.d.L. in Matematica, Università di Firenze**

**Esercizio 1.**

Nello spazio euclideo consideriamo il punto  $P = (0, 0, 3)$  e la retta  $r$  di equazione parametrica  $x = 2t$ ,  $y = 4t + 5$ ,  $z = -t$ . Si trovi

- i) tutti i piani passanti per  $P$ , paralleli a  $r$  e che hanno distanza pari a 2 da  $r$
- ii) l'equazione del luogo  $S$  dei punti che sono equidistanti da  $P$  e dall'origine
- iii) l'equazione dell'immagine  $s_P(S)$  dove  $s_P$  è la simmetria centrata in  $P$ .

**Esercizio 2.**

Nel piano euclideo si consideri la retta  $r$  di equazione  $x + y = 1$  e il punto  $Q = (-1, -1)$ .

- i) Studiare la conica data dal luogo dei punti  $P$  del piano tali che  $d(P, Q) = 2d(P, r)$ . Dire se è a centro e in caso affermativo trovare il centro.
- ii) Trovare (se esistono) gli asintoti della conica ed il loro punto di intersezione

**Esercizio 3.** Descrivere l'inviluppo convesso di due rette nel piano e nello spazio analizzando i vari casi.

**Esercizio 4.** Sia  $f$  la proiettività del piano che porta i punti di coordinate omogenee  $(1, 0, 0)$ ,  $(0, 2, 0)$ ,  $(0, 0, 3)$ ,  $(1, 1, 1)$  rispettivamente nei punti  $(1, t, t^2)$  per  $t = 0, 1, 2, 3$ .

- i) Calcolare le coordinate di  $f(3, 2, 1)$ .
- ii) Trovare il luogo dei punti fissi di  $f$ .