

1. Leggi di conservazione

Un mezzo continuo è un mezzo materiale tale che è possibile definire una funzione $\rho(x)$ [densità], limitata e (generalmente) continua in modo che la massa contenuta in un qualunque volume V occupato dal continuo è data

$$(1.1) \quad m_V = \int_V \rho(x) dx \quad (*)$$

Se il mezzo è in moto potremo definire per ogni istante di tempo t e per ogni punto x la velocità $v(x, t)$.

Dato una superficie Σ dotata di normale \underline{n} , si vede facilmente che la massa che attraversa la superficie Σ tra due istanti t_1 e t_2 ($t_1 < t_2$) è data da

(*) Più in generale, potrà considerarsi il caso in cui la densità dipende anche del tempo t : $\rho = \rho(x, t)$

$$(1.2) \quad Q = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{\Sigma} \rho(x,t) \underline{v}(x,t) \cdot \underline{n}(x) d\sigma.$$

(dove $Q > 0$ indica che la massa che attraversa la superficie nel verso concorde con quello di \underline{n}).

Il vettore

$$(1.3) \quad \underline{q}(x,t) = \rho(x,t) \underline{v}(x,t)$$

si chiama flusso (specifico) di massa. In particolare se \underline{q} è costante e diretto concordemente ad \underline{n} , q rappresenta la massa che attraversa per unità di tempo l'unità di superficie.

Ora è evidente che, se vogliamo esprimere il fatto che la massa si conserva sciveremo che per ogni volume V delimitato da una superficie regolare ∂V e per ogni coppia di istanti t_1 e t_2 deve aver:

$$(1.4) \quad \int_V \rho(x, t_2) d\underline{x} = \int_V \rho(x, t_1) d\underline{x} + \int_{t_1}^{t_2} \int_{\partial V} \rho(x, t) \cdot \underline{n}_i d\sigma,$$

dove con \underline{n}_i si è indicata la normale a ∂V diretta verso l'interno di V : infatti il secondo termine al secondo membro di (1.4) rappresenta la massa che è entrata in V , attraverso la sua frontiera, nell'intervallo t_1, t_2 (ovviamente se questo termine è negativo significa che la massa è uscita!).

Dividendo per $t_2 - t_1$ e facendo tendere a zero l'intervallo si ha ρ e ρ è derivabile come sapremo

$$(1.5) \quad \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} d\underline{x} = \int_{\partial V} \rho \cdot \underline{n}_i d\sigma$$

Applicando ora il teorema della divergenza

$$(1.6) \quad \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} d\underline{x} = - \int_V \operatorname{div} q d\underline{x}$$

(il rquo - viene perche' nella (1.5) c'e' la normale interne). Dato che V e' arbitrario avremo allora:

$$(1.7) \quad \frac{\partial e}{\partial t} + \operatorname{div}(\underline{g}) = 0$$

La (1.7) e' l'equazione di bilancio per la massa di un sistema continuo.

Ma equazioni dello stesso tipo si possono scrivere tutte le volte che

(i) una certa quantita' $e(x, t)$ si conserva

(ii) si puo' definire un vettore $\underline{g}^{(e)}(x, t)$ che esprime il flusso di tale quantita'.

Scriviamole in generale

$$(1.8) \quad \frac{\partial e}{\partial t} + \operatorname{div}(\underline{g}^{(e)}) = 0$$

e quindi, nel caso unidimensionale a cui

in generale ci riferiamo

$$(1.9) \quad \frac{\partial e}{\partial t} + \frac{\partial g^{(e)}}{\partial x} = 0$$

Ad esempio, consideriamo l'energia termica. Se la densità è costante e ρ è costante il calore specifico, non può variare, per ogni volume V .

$$(1.10) \quad E_V = \int_V \rho c T(x,t) dx + \text{costante}$$

dove T è la temperatura; (più in generale, detta T_0 una temperatura arbitraria, scriviamo

$$(1.10') \quad E_V = \int_V dx \left[\int_{T_0}^T \rho(x,t, T(x,t)) c(x,t, T(x,t)) dT \right].$$

Limitandoci al caso (1.10) e ad una situazione unidimensionale, avremo

$$(1.11) \quad \rho c \frac{\partial T}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} q^{(th)} = 0.$$

Il passo successivo consiste nel dare una espressione per il flusso termico $q^{(th)}$.

Se il mezzo è in quiete, la legge sperimentale di Fourier afferma che esiste una quantità positiva $K(x,t,T)$, conduttività termica tale che si può scrivere

$$(1.12) \quad q^{(th)} = -K \frac{\partial T}{\partial x}$$

Quindi, se K è costante si ottiene

$$(1.13) \quad \rho c \frac{\partial T}{\partial t} - K \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} = 0$$

che si chiama equazione (unidimensionale) del calore.

È chiaro che se nel mezzo sono presenti sorgenti o assorbitori di calore tali che l'energia prodotta in (x_1, x_2) nell'intervallo

(t_1, t_2) è data da

$$Q = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{x_1}^{x_2} S(x, t) dx,$$

invece di (1.13) si scrive

$$(1.14) \quad \rho c \frac{\partial T}{\partial t} - K \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} = S.$$

Consideriamo ora un albero sempre.

Si abbia una popolazione in un habitat unidimensionale e, per ogni intervallo (x_1, x_2) il numero di individui presenti è

$$(1.15) \quad N = \int_{x_1}^{x_2} n(x, t) dx.$$

Supponiamo ora che gli spostamenti della popolazione siano descritti da un flusso specifico

$$(1.16) \quad q^{(m)} = -\gamma \frac{\partial n}{\partial x}$$

La (1.16) postula che il moto avvenga verso punti a "minore affollamento", e che questa sia l'unica quantità che determina il moto. Le (1.9) mettono allora

$$(1.17) \quad \frac{\partial n}{\partial t} - \gamma \frac{\partial^2 n}{\partial x^2} = 0$$

Se ora l'habitat è il segmento $(0, L)$ e attraverso i due estremi non si ha ingresso o uscita di individui, l'equazione (1.17) dovrà valere in $(0, L)$ con le seguenti condizioni

$$(1.18) \quad \frac{\partial n}{\partial x}(0, t) = \frac{\partial n}{\partial x}(L, t) = 0$$

Inoltre andrà assegnata la distribuzione iniziale della popolazione

$$(1.19) \quad n(x, 0) = n_0(x), \quad x \in (0, L)$$

Si intuisce che, qualunque sia $n_0(x)$, la situazione asintotica sarà

$$(1.20) \quad \lim_{t \rightarrow \infty} n(x, t) = n_1$$

con n_1 costante tale che

$$(1.21) \quad n_1 L = \int_0^L n_0(x) dx.$$

Torniamo ora alla (1.17) supposti valide $\forall x \in \mathbb{R}$,
 ne supponiamo ora due di noi al nostro membro
 un termine di sorgente di tipo logistico.
 Moltiplicando, otteniamo da risolvere l'equazione

$$(1.22) \quad \frac{\partial n}{\partial t} - \frac{\partial^2 n}{\partial x^2} = n(1-n), \quad x \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R}^+$$

2. Soluzioni "ad onda viaggiante"

In molte applicazioni, è utile vedere se
 una data equazione di evoluzione ammette
 soluzioni cosiddette "ad onda viaggiante",
 cioè tali che la sua soluzione dipende dalla
 posizione e dal tempo orb tramite una
 combinazione lineare di x e di t .

Con riferimento all'equazione (1.22) si
tratterà di cercare se esiste una soluzione
che si possa scrivere come

$$(2.1) \quad u(x, t) = u(x - ct)$$

con c costante da determinarsi.

Una soluzione di questo tipo rappresenta un
fenomeno (in questi casi l'evoluzione della
popolazione) che si presenterebbe come spaziale
rispetto ad un osservatore che si muovesse con
la velocità c ; si tratterebbe cioè di un
tipico fenomeno di propagazione.

Sostituendo (2.1) in (1.22) abbiamo che
u deve essere tale che

$$(2.2) \quad u'' + c u' + u(1-u) = 0,$$

dove u' e u'' rappresentano le derivate delle
funzioni u rispetto al suo argomento.

Prova

$$(2.3) \quad u' = v$$

le (2.2) dà luogo al seguente sistema autonomo

$$(2.4) \begin{cases} u' = v \\ v' = -cv - u(1-u) \end{cases}$$

Si vede subito che il sistema ha due punti critici: $(u=0, v=0)$ e $(u=1, v=0)$.

La matrice jacobiana è

$$(2.5) \quad J(u, v) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2u-1 & -c \end{pmatrix}$$

Quindi, in $(1, 0)$ il determinante è negativo (punto di sella) mentre in $(0, 0)$ gli autovalori

$$\text{sono } \lambda_{\pm} = -b \pm \sqrt{b^2 - 1}, \text{ con } b = c/2.$$

È chiaro che avere autovalori complessi significherebbe avere in $(0, 0)$ un punto spirale e quindi una u che può cambiare segno cosa che non è ammissibile per il nostro problema. Se gli autovalori sono reali sono entrambi negativi (uno a due tangenti, ad esempio).

Le soluzioni a una legge del tipo $u(\xi)$

che tende a 1 per $\xi \rightarrow -\infty$ e tende a 0
per $\xi \rightarrow +\infty$ è l'unica funzione nel piano

(u, v) congiunge $(1, 0)$ a $(0, 0)$ e

Si può vedere che lungo questa è
sempre $v < 0$ (cioè la funzione è
decrecente) e ha la forma

$$(2.6) \quad u(\xi) = \left[1 + (\sqrt{2} - 1) \exp\left(\frac{\xi}{\sqrt{6}}\right) \right]^{-2}$$